

# Elosztott vezérlőrendszerek erőforrásainak dinamikus kezelése

**Somodi Zoltán**

Kolozsvári Muszaki Egyetem

*The classical measurement, control and actuator devices were based on simple physical principles (mechanical, hydraulic, pneumatic, electrical). Often they were used as stand-alone devices for relatively closed automation solutions. With the introduction of microprocessor technology and its fast spreading, the focus shifted from stand-alone devices to much more complex device systems connected to networks. Applications developed for these systems should be based on distributed services like: time service, event service, name service, real-time task distribution, error-handling service, group communication service etc. The name service is one of the most important services in distributed systems. This paper presents the design and implementation of a distributed dynamic resource management service, which makes possible a transparent data access.*

## 1. Szolgáltatásokon alapuló elosztott vezérlőrendszerek

A számítógépes hálózatok rohamos fejlődése teret hódít az ipari vezérlőrendszerek területén is. Napjainkban több piacon lévő termék is lehetőséget ad elosztott vezérlőrendszerek kezelésére. Ezek a rendszerek, általában, egyes szakosodott cégek speciális termékei, amelyek olyan hálózatokon működnek, amelyeken a többi csomópont is az illető cégtől származik. Vagyis két különböző cég által gyártott berendezés nem tud egymással kommunikálni, ezért nagyon nehéz vagy sokszor lehetetlen egy nem homogén hálózat kiépítése.

A Kolozsvári Muszaki Egyetem egyik kutatócsoportja egy olyan összefüggő szolgáltatásrendszer megtervezését és elkészítését tűzte ki célul, amely támogatja a vezérlő-alkalmazások fejlesztését. A rendszer tervezésénél figyelembe vettük egy jól ismert szabvány, az MMS (Manufacturing Message Specification) ajánlásait. Ezen rendszer segítségével fejlesztett alkalmazásoknak különböző típusú eszközökkel kell tudniuk kommunikálni ahhoz, hogy a létrejött hálózat homogén legyen.

A cél eléréséhez a tervezésnél a következő elvekre támaszkodtunk:

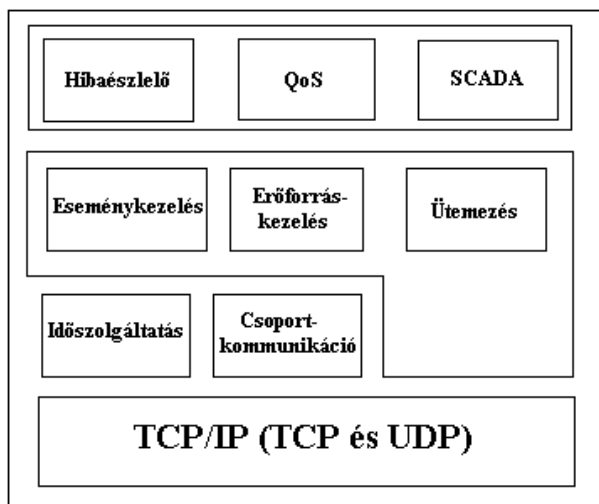
- ? **Autonóm és elosztott szolgáltatások:** a szolgáltatások ne fűggenek egymástól, vagyis egy szolgáltatásnak akkor is kell működnie, ha egyedül van a hálózaton. Ugyanakkor, nem lehet egy központi csomópont, amely irányítja a szolgáltatások működését.
- ? **Egy szolgáltatás a hálózaton lévő hasonló helyi szolgáltatások összessége:** az autonóm és elosztott szolgáltatásoknak együtt kell működniük ahhoz, hogy minél kielégítőbb választ tudjanak adni a kliensek kéréseire.
- ? A szolgáltatásoknak rendelkezniük kell a következő mechanizmusokkal:
  - ? **Idokezelés:** egy globális idő szükséges a rendszerben, amelynek segítségével megállapítható az események időbeli sorrendje.
  - ? **Minőségkezelés:** a szolgáltató megegyezhet a felhasználóval a szolgáltatás minőségi szintjében, amelyet a szolgáltató köteles betartani.
- ? **A rendszer dinamikus újrakonfigurálásának lehetősége:** egy csomópont meghibásodása, vagy egy új csomópont megjelenése esetén a rendszer automatikusan újra kell magát konfigurálja.
- ? **Egységes hozzáférés a szolgáltatásokhoz:** egy egységes interfész létezését feltételezi, amelyen keresztül elérhetjük a szolgáltatásokat.
- ? Korlátozott erőforrással rendelkező csomópontok kiszolgálása

Ezeket az elveket figyelembe véve megterveztünk egy elméleti modellt, amely a következő szolgáltatásokból épül fel:

1. **Időszolgáltatás:** fő feladata a globális idő kezelése.
2. **Eseménykezelés:** az események észlelése, bejegyzése, figyelmeztetések és tevékenységek aktiválása.
3. **Valós idejű ütemező:** feladatok (task-ok) ütemezése
4. **Hibaészlelő/kezelő:** hibák észlelése és kezelése, megfelelő események létrehozása
5. **Eroforrás -kezelés:** adatokhoz való transzparens hozzáférés biztosítása
6. **Csoportkommunikáció**
7. **SCADA** (Supervisory Control and Data Acquisition): adatok gyűjtése és megjelenítése

Az 1. ábra a felsorolt szolgáltatások egymáshoz való viszonyát ábrázolja.

A kommunikáció a TCP és UDP protokollokra épül, amelyekhez egyes szolgáltatásoknak közvetlen hozzáférésük van, mások csak más szolgáltatásokon keresztül érhetik el.



1. ábra

*A rendszer szolgáltatásai*

## 2. Erőforrás-kezelő szolgáltatás

Ebben a cikkben az erőforrás-kezelő szolgáltatást ismertetjük részletesebben. Ez a szolgáltatás az egyik legfontosabb a rendszer működése szempontjából, mivel az elosztott rendszerek egyik alapkövetelményét, az erőforrásokhoz való transzparens hozzáférést, biztosítja.

A szolgáltatás fő célja, hogy az erőforrásokat olyan szimbolikus nevekkel lehessen azonosítani, amelyek nem függenek az erőforrás típusától és a hálózaton való elhelyezkedésétől. A továbbiakban erőforrás alatt olyan fizikai vagy logikai eszközt értünk, amelyhez a felhasználónak közvetlen hozzáférése van. Eszerint erőforrás lehet egy változó, egy program, egy fizikai eszköz vagy berendezés, egy regiszter, egy esemény, vagy akár egy szolgáltatás. Különböző típusú erőforrásokhoz különböző hozzáférési módszer társul. Például, egy változót lehet olvasni és írni, egy programot viszont futtatni és megállítani lehet.

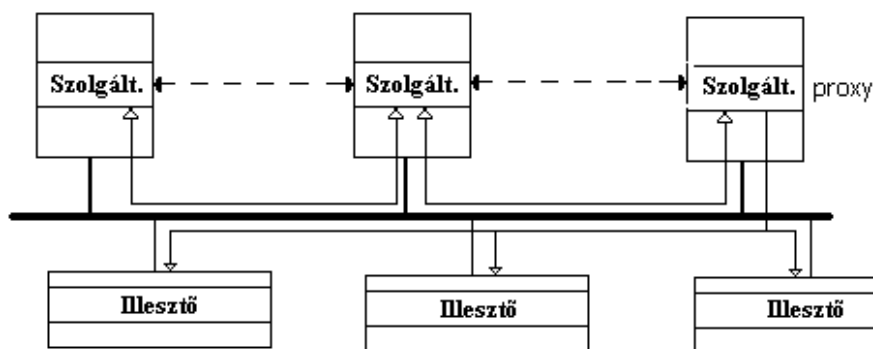
Az erőforrás-kezelő szolgáltatásnak a következő főbb feladatai vannak:

- ? **Helyi erőforrások azonosítása:** helyi erőforrásoknak nevezzük azokat az erőforrásokat, amelyek közvetlen kapcsolatban vannak egy csomóponttal. Például, helyi erőforrás lehet a soros csatlakozóhoz kötött eszköz vagy a csomóponton futó program.
- ? **Szimbolikus nevek és fizikai címek táblázatának frissítése:** minden csomópont egy táblázatban tárolja a különböző fizikai címekhez rendelt szimbolikus neveket. Ezek a címek a rendszer működése során változhatnak, ezért a táblázatot idonként frissíteni kell.
- ? **Szolgáltatások együttműködése távoli erőforrások azonosítása érdekében:** a felhasználó mindig a helyi csomóponton futó szolgáltatáshoz intézi a kéréseit. Ha az erőforrás nem ezen a csomóponton van, tehát nem helyi erőforrás, a szolgáltatás továbbítja a kérést a megfelelő csomóponthoz, majd miután megkapta a választ, közvetíti azt a felhasználónak. Ez a mechanizmus a felhasználó számára transzparens.
- ? **Fizikai cím lekérdezése:** egyes esetekben (például biztonsági okokból) a felhasználónak szüksége lehet arra, hogy közvetlenül hozzáférjen egy bizonyos erőforráshoz, a erőforrás-kezelő szolgáltatás igénybevétele nélkül. Ilyenkor lehetőség nyílik a fizikai cím lekérdezésére.
- ? **Erőforrásokhoz való hozzáférés biztosítása:** változók írása/olvasása, programok elindítása/megállítása stb. A hozzáférés egyforma kell legyen helyi és távoli erőforrások esetén is.
- ? **Korlátozott erőforrásokkal rendelkező eszközökhöz való hozzáférés:** egy olyan eszközzel, amelynek nincs például operációs rendszere, pont úgy kell tudnunk kommunikálni, mint egy másik, operációs rendszerrel rendelkező eszközzel. Ezt a feladatot látja el a későbbiekben ismertetett proxy csomópont.

### 3. A szolgáltatás működési elve

A kommunikáció kliens-szerver modellre épül és a TCP/IP protokoll-családot használja. A felhasználó mindig a kliens szerepét tölti be. Egy csomóponton futó szolgáltatás viszont – amint azt az alábbiakban látni fogjuk – lehet kliens is és szerver is.

A hálózaton minden csomóponton, amelyhez csatlakozik valamilyen erőforrás, futnia kell az erőforrás-kezelő szolgáltatásnak. Ezekon kívül más csomóponton is működhet a szolgáltatás. A hálózaton működő összes helyi szolgáltatás alkotja a valódi globális szolgáltatást. Ezt az elosztott rendszert szemlélteti a 2. ábra. Bizonyos eszközök illesztők segítségével kapcsolódnak a hálózatra. Ha egy új csomópont kerül be a hálózatba, jelt adva magáról, rögtön kapcsolatba kerül a többi szolgáltatással. Így a szolgáltatások automatikusan felfedezik egymás. Ugyanez az automatizmus történik akkor is, amikor egy csomópont eltunik a hálózatról.



2. ábra

Az elosztott szolgáltatás felépítése

Mint már említettük, minden csomópont rendelkezik egy táblázattal, amelyben a hozzákapcsolt erőforrások fizikai címét és szimbolikus nevét tárolja. Ugyanebben a táblázatban tárolja a többi, nem helyi erőforrás nevét és annak a csomópontnak a címét, amelyhez tartozik. Ha egy kliens egy kérést intéz a szolgáltatáshoz, a táblázat alapján történik meg a kliens által ismert szimbolikus név leképezése fizikai címmé. A kliens mindig csak a helyi szerverrel kommunikál. Abban az esetben, mikor a helyi szerver nem tud választ adni a kliens kérésére, mert az erőforrás nem helyi, a táblázat alapján továbbítja a kérést annak a szervernek, amely rendelkezik a megfelelő információkkal. Ilyenkor az első szerver kliens szerepet tölt be addig, amíg meg nem érkezik a válasz. Ezután újra szerverként fog működni, és a kapott választ elküldi a kliensnek.

A szerverek rövid ideig tárolják a más szerverektől kapott információt, tehát egy ún. *cache* szerepet is betöltenek. Ez azt jelenti, hogy ha egy bizonyos időn belül megismétlődik a kérdés, a helyi szerver nem kéri le újra az adatokat a távoli csomóponttól, hanem rögtön válaszol a kliensnek a tárolt adatok alapján. Hogy egy adott erőforrás adatai mennyi ideig maradhatnak „idegen” szerverek memóriájában, a *ttl* értékük határozza meg. Ez az érték, ami egy 0-nál nagyobb egész szám, az erőforrás egy változtatható tulajdonsága. Amikor az erőforrás adatai átkerülnek egy másik csomópont memóriájába, ez a szám csökkeni kezd az idő függvényében. Ha eléri a 0-t, az adatok érvényüket veszítik, és törölődnek a memóriából.

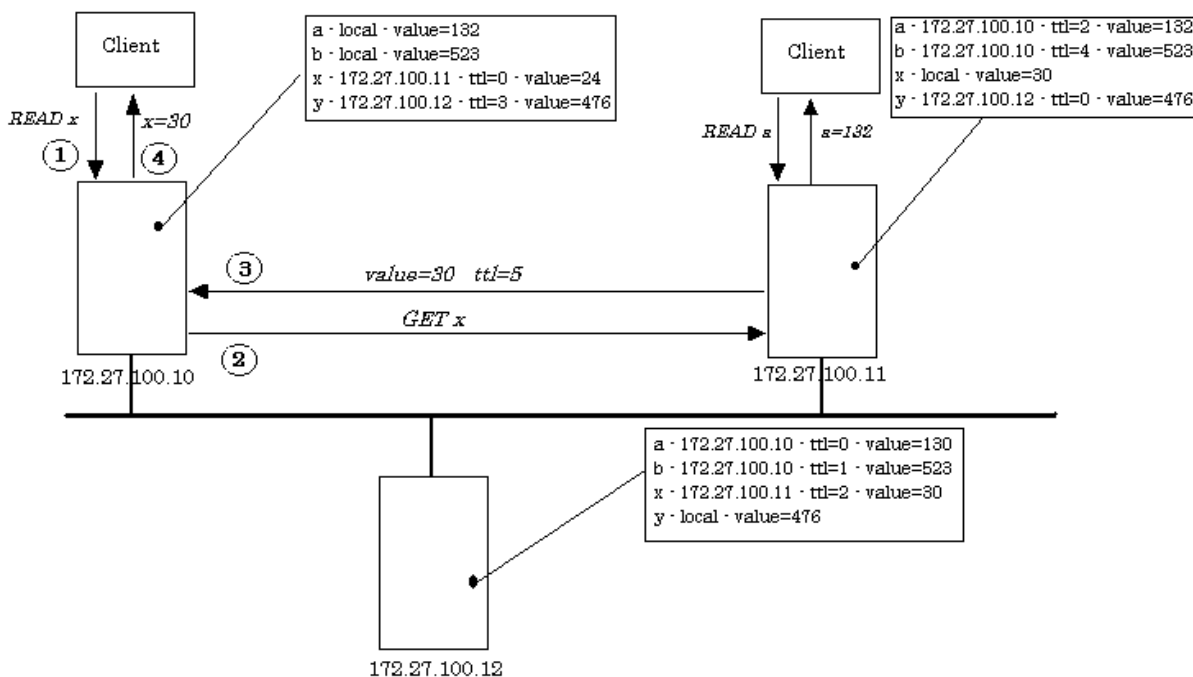
A rendszer működését jobban megérthetjük, ha megvizsgáljuk a 3. ábrát. A kliens az  $x$  változó értékét akarja lekérdezni, kérését elküldi a helyi szolgáltatásnak (1). A szolgáltató táblázatából kiderül, hogy az  $x$  nem helyi erőforrás. Értéke ugyan ott van még a cache-ben, de már nem érvényes, mivel a *ttl* egyenlő 0-val. Ezért továbbítja a kérést a megfelelő szervernek (2), ahol az  $x$  helyi változóként szerepel. A szerver megkapja a változó értékét (3) és ennek alapján már válaszolni tud a kliensnek (4). Ugyanakkor újra beállítódik a *ttl* az eredeti értékre. Egy másik kliens az  $a$  változó értékét szeretné leolvasni. Az adott csomóponton a  $a$  nem helyi változó, de a cache-ben lévő érték *ttl*-je nagyobb 0-nál. Így a szerver rögtön tud válaszolni a kérésre.

### 4. A szolgáltatás gyakorlati megvalósítása

Kutatócsoportunk az elméleti modell megtervezése után rátért a gyakorlati megvalósításra. Ehhez a Windows operációs rendszer alatt futó Visual C++ programozási környezetet használtuk. A kommunikációt a hagyományos socket-ekkel oldottuk meg.

A megvalósított szolgáltatás a következő kérés-típusokat tudja értelmezni:

- ? **Egyszeru azonosítás** : ahhoz, hogy a felhasználó igénybe tudja venni a szolgáltatást, jelszóval azonosítania kell magát.
- ? **Eroforrás létezése**: megtudhatjuk, hogy egy bizonyos nevu eroforrás létezik-e.
- ? **Eroforrás-lista lekérdezése**: az összes, a hálózaton lévo, eroforrás nevét kapjuk eredményül.
- ? **Eroforrás értékének írása és olvasása**: foleg változók esetében használjuk.
- ? **Eroforrás aktiválása/deaktiválása**: az eroforrás állapotának megváltoztatása.
- ? **Eroforrás állapotának, típusának és címének lekérdezése**: információt kapunk az eroforrás tulajdonságairól, illetve megtudhatjuk fizikai címét.
- ? **Szerverek lekérdezése**: minden szerver le tudja kérdezni, hogy ki van még a hálózaton, aki hasonló szolgáltatást nyújt.



3. ábra  
Működési példa

Minden függvénynek paraméterként az eroforrás nevét adjuk meg. A kliensek csak név szerint tudják azonosítani az eroforrásokat. Ezek a függvények könyvtárakba vannak csoportosítva. Ha egy olyan alkalmazást akarunk írni, amely a szolgáltatásunkat használja, csak ezt a könyvárat kell beköszölnünk programunkba. Ezzel elrejtettük a programozó elöl a kommunikáció részleteit.

## 5. Összefoglalás

Kutatómunkánk eredményeként létrejött egy elosztott szolgáltatásokon alapuló elméleti modell, amely felhasználható vezérlőrendszeres alkalmazások fejlesztésére. A megtervezett szolgáltatások szorosan együttműködnek egymással az alapelvek teljesítése érdekében. Részletesen kidolgoztuk az eroforrás-kezelő szolgáltatás elméleti modelljét is, valamint a szolgáltatás kapcsolatait a rendszer többi részével.

Elméleti modellünket ki is próbáltuk, megvalósítva néhány szolgáltatás alapvető függvényét. Az eroforrás-kezelés az egyik legjobban kidolgozott szolgáltatás, amely rendelkezik egyszerűbb és bonyolultabb függvényekkel. Ezenkívül létrehoztuk a főbb adatstruktúrákat megvalósítva a szolgáltatás működési mechanizmusát. A tesztek során bebizonyosodott az elméleti modell helyessége, ugyanakkor fény derült a megvalósítási hiányosságokra. Itt főleg a Windows operációs rendszer és a valós idejű rendszerek közötti inkompatibilitást említhetjük.

Az elkészített program jelenlegi változatában az eroforrás-kezelő magába foglalja a periodikus adatgyűjtést is. Ezt a következő lépésben szét fogjuk választani, és létrehozunk egy különálló adatgyűjtő szolgáltatást, amelynek az lesz a fő feladata, hogy a periférius eszközökről időnként leolvassa az adatokat, és azt egy

adatbázisban tárolja. Az erőforrás-kezelő pedig ebből az adatbázisból fogja felépíteni a táblázatokat. Mivel két szolgáltatás is használni fogja az adatbázist, létrehozunk egy adatbázis-kezelő szolgáltatást is. Így csak ennek a szolgáltatásnak lesz közvetlen hozzáférése az adatbázishoz, a többi szolgáltatás csak rajta keresztül érheti el az adatokat. Ez megkönnyíti és átláthatóbbá teszi a hozzáférést.

A kutatás folytatásaként a fent említett módosításokon kívül, ki szeretnénk bővíteni az igénybe vehető kérések számát, és bevezetni egy többszintű felhasználó-azonosítást. Ugyanakkor meg szeretnénk vizsgálni más kommunikációs módszerek alkalmazását, amivel jobban tudnánk alkalmazkodni a valós-idejű rendszerek követelményeihez.

## Könyvészet

- [1] Fredriksson L.B. [1994], "Controller Area Networks and the Protocol CAN for Machine Control Systems", *Mechatronics*, Vol. 4 No.2 pp 159-192
- [2] Cheriton D. R., Mann T. P., *Decentralizing a Global Naming Service for Improved Performance and Fault Tolerance*, Stanford University, 1997
- [3] Sebestyén G. [1999], "Industrial Communication Networks – Modeling and Simulation", Technical Report, UTCN, pp. 1-55
- [4] Sebestyén G., *Planificarea în sistemele distribuite de timp-real* - referat de doctorat
- [5] Pusztai K., Sebestyén G., „New Communication Technologies for Distributed Control”, A&QT-R 2002 (THETA 13), 2002 IEEE-TTTC International Conference on Automation, Quality and Testing, Robotics, May 23-25, 2002, Cluj-Napoca
- [6] Pusztai K., Sebestyén G., Kiss Cs., „Distributed Control through Web Technologies”, First RoEduNet International conference, Cluj-Napoca, 2002
- [7] Sebestyén G., Pusztai K., Somodi Z., „Dynamic Resource Management For Distributed Control Systems”, The 14th International Conference on Control Systems and Computer Science, 2003, Bucuresti
- [8] Mackiewicz R. *Overview to the Manufacturing Message Specification*, [http://litwww.epfl.ch/~mms/mms\\_IntroSISCO](http://litwww.epfl.ch/~mms/mms_IntroSISCO), 1994
- [9] O. Redell, *Modelling of Distributed Real-Time Control Systems - An Approach for Design and Early Analysis*, Royal Institute of Technology, Stockholm 1998